



<input type="checkbox"/> Resolver ejercicios en hojas separadas					
<input type="checkbox"/> Completar nombre en las hojas					
<input type="checkbox"/> Completar LU y nombre en el enunciado					
<input type="checkbox"/> Justificar <u>todas</u> las respuestas					
	Ej. 1	Ej. 2	Ej. 3	Ej. 4	Nota
	17	23	23	25	88 (A)

- Sea $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ una matriz que cumple $A^2 = A$ y sea $r = rg(A)$.
 - Probar que cualquier $x \in \mathbb{R}^n$ se puede escribir como $x = s + t$ con $s \in Nu(A)$ y $t \in Im(A)$. (8 puntos)
 - Probar que $Nu(A) \cap Im(A) = \{0\}$. (8 puntos)
 - Probar que existe una base $B = \{v_1, \dots, v_n\}$ de \mathbb{R}^n tal que $Av_i = v_i$ para todo $i \leq r$ y $Av_i = 0$ para todo $i > r$. (9 puntos)

- Consideremos realizar la triangulación *hacia arriba* para convertir A en una matriz triangular superior U . Esta triangulación sin pivoteo se realiza por filas mediante combinaciones lineales de columnas. Por ejemplo, para la siguiente matriz A ,

$$A = A^{(0)} = \begin{pmatrix} 6 & 5 & 2 \\ 3 & 3 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \rightsquigarrow A^{(1)} = \begin{pmatrix} 4 & 3 & 2 \\ 2 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \rightsquigarrow A^{(2)} = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = U$$

donde llamamos $A^{(k)}$ a la matriz luego de haber triangulado k filas comenzando desde la última y hacia la primera. Mediante esta triangulación podemos llegar a la factorización $A = UL$, con L triangular inferior y unos en su diagonal.

- Para cualquier matriz A , construir la matriz \widehat{M}_k de forma tal que $A^{(k+1)} = A^{(k)}\widehat{M}_k$. Es decir, \widehat{M}_k pone en cero los valores a la izquierda de la diagonal en la $(n-k)$ -ésima fila, para $k = 0, 1, \dots, n-1$. ¿Cuál es la inversa de \widehat{M}_k ? Justificar. (8 puntos)
 - Para la matriz A del ejemplo, hallar la factorización $A = UL$, con L triangular inferior con unos en la diagonal y U triangular superior. (7 puntos)
 - Sea $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ inversible, con P una matriz de permutación definida como $P_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{si } i+j = n+1 \\ 0 & \text{en otro caso} \end{cases}$. Sea $B = PAP$ una matriz para la cual existe la factorización LU tradicional sin pivoteo: $B = LU$. Hallar la factorización UL de A (con unos en la diagonal de L). (10 puntos)
- Sean las matrices $A, B \in \mathbb{R}^{n \times n}$. Demostrar que A es definida positiva y B es no singular si y sólo si BAB^t es definida positiva. (13 puntos)
 - Sea $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ una matriz definida positiva y $B = (b_{ij}) \in \mathbb{R}^{n \times n}$ definida como $b_{ij} = \frac{a_{ij}}{\sqrt{a_{ii}a_{jj}}}$. Probar que B es definida positiva. ¿Cuánto vale $traza(B)$? (12 puntos)
 - Sea $H \in \mathbb{R}^{n \times n}$ una reflexión de Householder. Probar que $H^2 = I$. (5 puntos)

(b) Probar que la matriz $\begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & -1 \end{pmatrix}$ es una reflexión de Householder. (8 puntos)

- Probar que toda matriz ortogonal $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ se puede escribir como producto de a lo sumo n matrices de Householder. (12 puntos)

Sug.: Según un ejercicio de la práctica, si una matriz es ortogonal y triangular superior, entonces sus columnas son de la forma $\pm e_j$ donde e_j es un vector de la base canónica.

$$1) b) \sup N_v(A) \cap \ln(A) \neq \{0\}$$

$$\text{Entonces } \exists x \neq 0 \quad / \quad \begin{cases} x \in N_v(A) \\ x \in \ln(A) \end{cases}$$

$$x \in \ln(A) \Leftrightarrow \exists v \neq 0 \quad / \quad A v = x$$

$$\text{Pero } A v = A A v = A x = 0$$

$$\text{r } A v = x \neq 0$$

ABS!

Entonces, la intersección es trivial. ✓

c) Dado un $x \in \mathbb{R}^n$ cualquiera que no esté en el núcleo de A

$$\Rightarrow \exists y \in \ln(A) \quad / \quad A y = x.$$

$$\text{Pero } A x \stackrel{A^2=A}{=} A A x = A y$$

$$\Leftrightarrow A x = A y$$

$$\Leftrightarrow x = y$$

$$\Rightarrow \forall x \in \mathbb{R}^n \quad / \quad x \notin N_v(A) \quad , \quad x \in \ln(A) \quad \text{y viceversa. } \checkmark$$

$$\text{Por teo de dimensión } n = \dim(N_v(A)) + \underbrace{\dim(\ln(A))}_r.$$

 r = cantidad de cols li de A .

$$\Rightarrow \ln(A) = \{v_1, \dots, v_r\} \quad \text{generadores li de } \ln(A)$$

$$N_v(A) = \{v_{r+1}, \dots, v_n\} \quad \text{ " " de } N_v(A) = n - r$$

$$\text{Sea } B = \underbrace{\ln(A) \cup N_v(A)}_r \quad = \{v_1, \dots, v_r, v_{r+1}, \dots, v_n\} \quad /$$

r
No hay
superposición
(por b).

$$\begin{cases} A v_i = v_i & \text{si } i \leq r \\ A v_i = 0 & \text{si } i > r \end{cases}$$

H: 2
ord:

2) 2) Veremos el caso de \hat{M}_1 para la matriz de ejemplo.

Definidos en las M de LU, los definiremos de cruzado.

Para obtener $A^{(1)}$ en el ejemplo debemos hacer

$$\begin{pmatrix} 6 & 5 & 2 \\ 3 & 3 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix} = A^{(1)}$$

\uparrow \uparrow
 M_1 \hat{M}_1

$$\rightarrow \left[A \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \mid A \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \mid A \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right]$$

\rightarrow a la columna 1 le resta un múltiplo de la 3ª columna
 \rightarrow a la columna 2 le resta un múltiplo de la 3ª

donde -1 y -1 recordos en gris son los multiplicadores (\times con signo negativo) para triangular la columna derecha.

El concepto es el mismo que de LU solo que visto por columnas

"A la columna 2 le resta la columna 1"

"A la columna 1 le resta la columna 1"

"la columna 3 que de caso esté pues ya está triangularizada."

Definimos $\hat{M}_1 = I - e_3 m_1^t$ donde $m_1^t = (1, 1, 0)$. matriz de multiplicadores.

Luego para \hat{M}_2 será similar pero tendrá este formato de los valores a_{ij} para cualquier $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -a_{21} & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

es decir $\hat{M}_2 = I - e_2 m_2^t$ donde $m_2^t = (x, 0, 0)$

En general, para una matriz triangularizada $k-1$ veces

$$A^{(k-1)} = \begin{pmatrix} \text{---} & \text{---} & \text{---} \\ & \text{---} & \text{---} \\ & & \text{---} \end{pmatrix}$$

\uparrow
 $n-1$

Definidos $\hat{M}_n = I - e_{n-n+1} m_n^t$

donde $m_n = \begin{pmatrix} * \\ * \\ \vdots \\ x \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \left\{ \begin{array}{l} n-n \text{ multiplicadores} \\ n \end{array} \right.$

$*$ Nota sobre índice n .

Así $A^{(k)} = A^{(k-1)} M_n^{\wedge}$

(ups, creo que use los indices distintos al enunciado por eso me quede el +1 en e_{n-n+1} pero la idea es la misma)

Notar que sigue valiendo que $M_n^{\wedge-1} = I + e_{n-n+1} m_n^t$.

← $A^{(0)}$

Notar tambien que M_n^{\wedge} es triangular pues es $n \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & & \\ & \ddots & \\ & & e_{n-n+1} \\ & & & 1 \end{pmatrix} = M_n^{\wedge}$

Finalmente obtenemos

$$A^{(0)} M_n^{\wedge} \dots M_{n-1}^{\wedge} = U$$

$$A^{(0)} = U \underbrace{M_{n-1}^{-1} \dots M_1^{-1}}_L$$

inverso de t_i es t_i
producto de t_i es t_i

b) $\begin{matrix} A^{(0)} \\ \downarrow \end{matrix} \begin{pmatrix} 6 & 5 & 2 \\ 3 & 3 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} M_1^{\wedge} \\ \downarrow \end{matrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 3 & 2 \\ 2 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} \\ \\ A^{(1)} \end{matrix}$

$$A^{(1)} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} U$$

\uparrow
 M_2^{\wedge}

$$A^{(0)} M_1^{\wedge} M_2^{\wedge} = U$$

$$A^{(0)} = U \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} = U \begin{matrix} L \\ \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \end{matrix} = \begin{pmatrix} 6 & 5 & 2 \\ 3 & 3 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

H: 3
Sol.

c) $P = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$, A inversible

$B = PAP$

Sea LU fact. LU de B / $B = LU$

$\Rightarrow PAP = LU$

~~h~~

Observación, P es ortogonal por ser de permutación.

Además $P^t = P \Rightarrow P^2 = I$.

$PAP = LU$

c) $A = PLUP$
 \uparrow
 $P = P$

Vemos (2) formas...

$U = \begin{pmatrix} \text{triangular superior} \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow UP = \begin{pmatrix} \text{triangular superior} \\ 0 \end{pmatrix}$

$PUP = \begin{pmatrix} \text{triangular superior} \\ 0 \end{pmatrix}$ triangular inferior.

Vemos en L

Por L: $L = \begin{pmatrix} \text{triangular superior} \\ 0 \end{pmatrix}$, $PL = \begin{pmatrix} \text{triangular superior} \\ 0 \end{pmatrix}$, $PLP = \begin{pmatrix} \text{triangular superior} \\ 0 \end{pmatrix}$ triangular superior

$$A = P \underbrace{L^{-1}}_{\substack{\text{es} \\ \tilde{U}}} \underbrace{P^{-1}}_{\substack{\text{es} \\ \tilde{L}}} P \Rightarrow A = \tilde{U} \tilde{L}$$

El problema es que PUP no necesariamente tiene 1 s en diagonal.

Pero como A invertible $\Rightarrow \tilde{L}_{ii} \neq 0 \forall i$.

Sea $D = \frac{1}{\tilde{L}_{ii}}$ matriz diagonal $\Rightarrow D^{-1} = \tilde{L}_{ii}$ diagonal también

abuso de notación

$$\Rightarrow A = \underbrace{\tilde{U}}_U D^{-1} \underbrace{\tilde{L}}_L \text{ con } 1\text{s en diag}$$

3A/3B
11/12

H: 4
Ord:

3) a) Este ejercicio lo vi por el final de la práctica 3 y por suerte lo hice (es pero que bien).

\Rightarrow) A es d.p., B inversible

y q $\forall x \neq 0$
~~BAB~~ $x^t B A B^t x > 0$.

B es inversible $\Leftrightarrow B B^{-1} = I$

$$\Leftrightarrow (B B^{-1})^t = I^t = I$$

$$\Leftrightarrow B^{-t} B^t = I$$

$$\Leftrightarrow B^{t-1} B^t = I \quad \Leftrightarrow B^t \text{ es inversible}$$

$\Rightarrow \forall x \neq 0$ $B^t x$ tiene solución única y además $B^t x = \neq 0$ ✓

Retomando $\frac{y^t}{(B^t x)^t} \cdot \frac{x}{x}$

$$x^t B A B^t x = y^t A x \quad \begin{matrix} y \neq 0 \\ \text{And.} \end{matrix} \quad \checkmark \quad \forall x \neq 0$$

\Leftrightarrow Sabemos que $\forall x \neq 0$. $x^t B A B^t x > 0$.

$$x^t B A B^t x = (B^t x)^t A (B^t x) \neq 0 \text{ pues es vector por bloques}$$

\Rightarrow no puede ser que $B^t x = 0 \quad \forall x \neq 0 \Leftrightarrow B^t$ es inversible. ✓

\Rightarrow B inversible por razonamiento de arriba.

$\Rightarrow B^t x = y$ e $y \neq 0$ por ser $x \neq 0$ y B^t inversible.

Como B^t es inv $\Rightarrow \text{Im}(B^t) = \mathbb{R}^n \Rightarrow \exists x / B^t x = y$

Entonces $(B^t x)^t A B^t x > 0$

$$\Leftrightarrow y^t A y > 0 \quad \Leftrightarrow \boxed{A \text{ es d.p.}}$$

$\forall y \neq 0$



b) 1ª observación: A es dp $\Rightarrow a_{ii} > 0 \quad \forall i$. La división en b_{ij} está bien definida. ✓

Supongo que pusieron el ítem a) por algo... ;)

Consideremos este caso general

$$\begin{pmatrix} b_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & b_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{11} & & a_{1n} \\ & \ddots & \\ a_{n1} & & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & b_n \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} b_1 a_{11} & & b_1 a_{1n} \\ b_2 a_{21} & & b_2 a_{2n} \\ \vdots & & \vdots \\ b_n a_{n1} & & b_n a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & b_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1^2 a_{11} & b_1 b_2 a_{12} & \dots & b_1 b_n a_{1n} \\ b_2 b_1 a_{21} & b_2^2 a_{22} & \dots & b_2 b_n a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_n b_1 a_{n1} & \dots & \dots & b_n^2 a_{nn} \end{pmatrix}$$

Justo lo que queremos (parece golerzo pero lo probé bastante en un barba).

Sea $B = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{a_{11}}} & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \frac{1}{\sqrt{a_{nn}}} \end{pmatrix}$ diagonal. B es invertible pues $a_{ii} > 0$
 $\Rightarrow \sqrt{a_{ii}} > 0 \neq 0$.

$$B^t = B.$$

Por $(BAB^t)_{ii} = \frac{a_{ii}}{\sqrt{a_{ii}a_{ii}}}$ y por a) sabemos que A es dp.

$$\text{tr}(BAB^t) = \sum_{i=1}^n (BAB^t)_{ii} = \sum_{i=1}^n \frac{a_{ii}}{\sqrt{a_{ii}a_{ii}}} = \sum_{i=1}^n \frac{a_{ii}}{a_{ii}} = \sum_{i=1}^n 1 = n$$

sin modulo pues $\sqrt{a_{ii}}$ debe estar definido. $\sum_{i=1}^n 1 = n$ ✓

H: 5

ord:

4) a) Podemos verlo de dos formas distintas y ver que vale.

i) H es una matriz de Householder. Sabemos que son simétricas y ortogonales.

$$\Rightarrow \begin{cases} H = H^t \\ HH^t = I \end{cases} \Rightarrow HH^t = HH = H^2 = I \quad \checkmark$$

2) Haciendo la cuestión por un H cualquiera.

$$H = I - \frac{2uu^t}{\|u\|_2^2}, \quad u \in \mathbb{R}^n$$

$$H^2 = \left(I - \frac{2uu^t}{\|u\|_2^2} \right) \left(I - \frac{2uu^t}{\|u\|_2^2} \right) = \overset{I}{I^2} - 2 \left(\frac{2uu^t}{\|u\|_2^2} \right) + \frac{4uu^t u u^t}{\|u\|_2^2 \|u\|_2^2}$$

$$= I - \frac{4uu^t}{\|u\|_2^2} + \frac{4uu^t}{\|u\|_2^2} = I.$$

b) Para probar que esta matriz es reflexión de Householder, hallaremos un vector

$$u \in \mathbb{R}^n / H = I - \frac{2uu^t}{\|u\|_2^2} = \left(\begin{array}{c|c} I & 0 \\ \hline 0 & -1 \end{array} \right) = A$$

La Identidad y la tenemos, solo necesitamos que el elemento A_{nn} se convierta

en -1 . También tenemos un -2 en la H que nos va a ayudar.

En todas las filas y columnas menos el último elemento debe ser 0.

$$\text{Sea } u = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}_{n-1}, \quad \|u\|_2 = 1$$

$$2uu^t = 2 \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} (0 \dots 0 1) = 2 \begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 \\ \vdots & & \vdots \\ 0 & \dots & 0 \\ 0 & \dots & 1 \end{pmatrix} \quad \checkmark$$

Luego, $H = \begin{pmatrix} 1 & & \\ & \ddots & \\ & & 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 & & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & & 0 \end{pmatrix} = A$ como queríamos.

A es Reflexión de Householder.



c) La estrategia será escribir la triangulación de Householder para A y z conocidos.

En general luego de n pasos de triangulación tendríamos $\underbrace{H^{(n)} \dots H^{(1)}}_{M?} A = R$
Pero buscaré ver que R en realidad es la identidad.

$A = (c_1 | \dots | c_n)$ Como queremos triangular

construiremos $H^{(1)} (H^{(1)})^T c_1 = \begin{pmatrix} \|c_1\|_2 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$ pero como A es ortogonal $\Rightarrow H_1 c_1 = e_1$
↓
c/ta ortogonal de columnas.

para lo $u = \frac{c_1 - e_1}{\|c_1 - e_1\|_2}$ $\Rightarrow H_1 c_1 = e_1$

$H^{(1)} A$ cambia la primer columna a donde queramos y el resto en principio no sabemos

pero como $H^{(1)} A$ es producto de ortogonales, el resultado es ortogonal $\Rightarrow \sum_1 (H^{(1)} A)^T = e_1^T$
↑
filas c/ta ortogonales.

$$H^{(1)} A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & A^{(1)} & \\ 0 & & & \end{pmatrix}$$

Tomamos la submatriz $A^{(1)}$ y con el mismo razonamiento construimos $\tilde{H}^{(2)} / \tilde{H}^{(2)} A^{(1)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & A^{(2)} & \\ 0 & & & \end{pmatrix}$
 Luego $H^{(2)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \tilde{H}^{(2)} & & \\ \vdots & & & \end{pmatrix} \Rightarrow H^{(2)} H^{(1)} A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & & & A^{(2)} & \\ 0 & & & & \end{pmatrix}$

Así siguiendo, luego de n pasos tendremos

$$H^{(n)} \dots H^{(2)} H^{(1)} A = I$$

$$\Leftrightarrow A = H^{(1)} \dots H^{(n)}$$

$$\Leftrightarrow A = H^{(1)} \dots H^{(n)} \text{ por ser } H \text{ simétrico.}$$

Luego A es producto de a lo sumo (tal vez quede la identidad antes) del prod de n matrices de Householder

